

Deuxième partie

7.a) $\varphi: \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ est linéaire. \mathbb{R}^{n+1} est de dimension finie donc φ est continue et $\mathcal{Y} = \varphi(K)$ $K = \{(x_0, \dots, x_n), \forall i, x_i \geq 0, \sum x_i = 1\}$

Il suffit de prouver que K est compact.

or $K \subset [0, 1]^{n+1}$ donc K est borné

et $K = \left(\bigcap_{i=0}^n \{t, t_i \geq 0\} \right) \cap \{t, \sum t_i = 1\}$
 fermé car $t \rightarrow t_i$ est linéaire donc continue \nwarrow fermé (idem)

K est fermé comme intersection de fermés

\mathbb{R}^{n+1} est de dimension finie. K est fermé et borné donc compact

Montrons que \mathcal{Y} est convexe.

Soit $\sum_{i=0}^n t_i d_i$ et $\sum_{i=0}^n t'_i d_i$ dans \mathcal{Y}

et $u \in [0, 1]$, alors

$$(1-u) \left(\sum_{i=0}^n t_i d_i \right) + u \left(\sum_{i=0}^n t'_i d_i \right) = \sum_{i=0}^n ((1-u)t_i + u t'_i) d_i \in \mathcal{Y}$$

car $\forall i, (1-u)t_i + u t'_i \geq 0$

$$\text{et } \sum_{i=0}^n ((1-u)t_i + u t'_i) = (1-u) \left(\sum_{i=0}^n t_i \right) + u \left(\sum_{i=0}^n t'_i \right) = 1-u+u=1$$

(En fait \mathcal{Y} est le plus petit convexe contenant tous les d_i , c'est ce qu'on appelle l'enveloppe convexe de $\{d_i, 0 \leq i \leq n\}$)

7b) Si on utilise la deuxième caractérisation de \mathcal{Y} .

il s'agit de prouver $\mathring{\mathcal{Y}} = \left\{ d_0 + \sum_{i=1}^n t_i (d_i - d_0) \mid \forall i \geq 1, t_i \geq 0, \sum_{i=1}^n t_i < 1 \right\}$

soit $\mathring{\mathcal{Y}} = \left\{ d_0 + \sum_{i=1}^n t_i (d_i - d_0), \forall i \geq 1, t_i \geq 0 \text{ et } \sum_{i=1}^n t_i < 1 \right\}$.

$(d_1 - d_0, \dots, d_n - d_0)$ est un base de \mathbb{R}^n , tout élément de \mathbb{R}^n s'écrit de manière unique $d = \sum_{i=1}^n \alpha_i (d_i - d_0)$.

$\|d\| = \sup_{1 \leq i \leq n} |\alpha_i|$ est donc une norme sur \mathbb{R}^n .

Sur \mathbb{R}^n toutes les normes sont équivalentes car \mathbb{R}^n est de dimension finie.

On peut donc faire le choix de cette norme.

Notons temporairement $A = \left\{ d_0 + \sum_{i=1}^n t_i (d_i - d_0), \forall i \geq 1, t_i \geq 0, \sum_{i=1}^n t_i = 1 \right\}$.

+ Or a $A \subset \mathcal{Y}$

+ Or tout d dans A et $r = \min \left\{ \left(\min_{1 \leq i \leq n} t_i \right), 1 - \sum_{i=1}^n t_i \right\} > 0$.

L'inégalité triangulaire et le choix adéquat de la norme donne immédiatement $B(d, r) \subset A$.

Donc A est ouvert et par conséquent $A \subset \mathring{\mathcal{Y}}$.

Or tout $d \notin A$, il existe $i_0 \in [1, n]$ $t_{i_0} = 0$ (ou $\sum t_i = 1$)

alors $\forall \varepsilon > 0$ $d - \frac{\varepsilon}{2} (d_{i_0} - d_0) \in B(d, \varepsilon)$ mais $d \notin \mathcal{Y}$

donc \mathcal{Y} n'est pas un voisinage de d et $d \notin \mathring{\mathcal{Y}}$.

(Dans le dernier cas $d + \frac{\varepsilon}{2} (d_{i_0} - d_0)$ fait l'affaire.)

Donc $d \notin A \Rightarrow d \notin \mathring{\mathcal{Y}}$ soit $\mathring{\mathcal{Y}} \subset A$ et finalement

$$\underline{\mathring{\mathcal{Y}} = A}$$

On suppose que $0 \in \overset{\circ}{S}$ on peut donc écrire

(8)

$$0 = \sum_{i=0}^n \alpha_i s_i \quad \text{avec} \quad \alpha_i > 0 \text{ pour tout } i \text{ et } \sum_{i=0}^n \alpha_i = 1.$$

Soit $s = \sum_{i=0}^n \tau_i s_i$ dans \mathcal{G} alors $\forall \lambda \in [0, 1]$.

$$\lambda s = \sum_{i=0}^n \lambda \tau_i s_i = \sum_{i=0}^n (\lambda \tau_i + (1-\lambda)\alpha_i) s_i$$

or $1-\lambda > 0$ et $\forall i \alpha_i > 0$ donc $\forall i \lambda \tau_i + (1-\lambda)\alpha_i > 0$.

et $\sum_{i=0}^n (\lambda \tau_i + (1-\lambda)\alpha_i) = 1$ (convexité de \mathcal{G} , déjà vu).

Par conséquent $\forall \lambda \in [0, 1] \quad \forall s \in \mathcal{G} \quad \lambda s \in \overset{\circ}{\mathcal{G}}$

soit $\lambda \mathcal{G} \subset \overset{\circ}{\mathcal{G}}$.

$$\text{FC. } \det(\hat{s}_0, \dots, \hat{s}_r) = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ s_0 & s_1 & \dots & s_n \end{pmatrix} \leftarrow \text{Matrice dans } \Pi_{r+1}(\mathbb{R})$$

en soustrayant la première colonne à toutes les autres

on obtient immédiatement $\det(\hat{s}_0, \dots, \hat{s}_r) = \det(s_1 - s_0, \dots, s_r - s_0)$,

soit $|\det(\hat{s}_0, \dots, \hat{s}_r)| = n! \text{Vol}(\mathcal{G})$

Si on permute l'ordre des sommets à l'aide d'une

permutation σ de $\{0, \dots, r\}$ alors

$$\det(\hat{s}_{\sigma(0)}, \dots, \hat{s}_{\sigma(r)}) = \varepsilon(\sigma) \det(\hat{s}_0, \dots, \hat{s}_r)$$

Or $|\varepsilon(\sigma)| = 1$, donc $\text{Vol}(\mathcal{G})$ est inchangé (ce

qui justifie a posteriori la notation $\text{Vol}(\mathcal{G})$, qui

aurait dû être au départ $\text{Vol}(s_0, \dots, s_n)$ pour mettre

en évidence une éventuelle dépendance à l'ordre des sommets)

80) - $d_0 = (0, 0)$ $d_1 = (0, n)$ $d_2 = (1, n)$

$\mathcal{Y} = \{d_0, d_1, d_2\}$ est de volume $\frac{1}{2}n$. et ne contient aucun point intérieur entier. Il suffit de choisir $n \geq 2V$.

81) $d_0 = (1, 0, 0)$ $d_1 = (0, 1, 1)$ $d_2 = (2, 1, 0)$ $d_3 = (1, 1, n)$

$\mathcal{Y} = \{d_0, d_1, d_2, d_3\}$ $vol(\mathcal{Y}) = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & n \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & n \end{vmatrix}$

$vol(\mathcal{Y}) = n - 1$. choisir $n \geq V + 1$

Vérifions que \mathcal{Y} ne contient pas d'autre point entier que ses sommets.

Soit t_0, t_1, t_2, t_3 positif tels que $t_0 + t_1 + t_2 + t_3 = 1$

$t_0 d_0 + t_1 d_1 + t_2 d_2 + t_3 d_3 = (t_0 + 2t_2 + t_3, t_1 + t_2, t_1 + n t_3)$.

$0 \leq t_2 + t_3 \leq 1$ donc $t_2 + t_3 \in \mathbb{Z}$ donne $t_2 + t_3 = 0$ ou $t_2 + t_3 = 1$

Si $t_2 + t_3 = 1$ alors $t_0 = 0$ $t_1 = 0$

$t_2 + 1 \in \mathbb{Z}$ et $n t_3 \in \mathbb{Z}$ donc $t_2 = 0$ $t_3 = 1$
ou $t_2 = 1$ $t_3 = 0$

Si $t_2 + t_3 = 0$ $t_0 \in \mathbb{Z}$ $t_1 \in \mathbb{Z}$ $t_0 + t_1 = 1$ et $t_0 \geq 0$ $t_1 \geq 0$

donc $t_0 = 1$ $t_1 = 0$
ou $t_0 = 0$ $t_1 = 1$

Il n'y a bien que les quatre sommets qui soient des points entiers de \mathcal{Y} .

9a) Notons $\Lambda = \{ \lambda \in \mathbb{R}^+, -\lambda \in \mathcal{K} \} = \{ \lambda \in \mathbb{R}^+, \forall x \in \mathcal{K}, -\lambda x \in \mathcal{K} \}$

Soit $(\lambda_1, \lambda_2) \in \Lambda^2$ $t \in [0, 1]$ et x dans \mathcal{K} alors

$-\left((1-t)\lambda_1 + t\lambda_2 \right) x = (1-t) \underbrace{-\lambda_1 x}_{\in \mathcal{K}} + t \underbrace{-\lambda_2 x}_{\in \mathcal{K}} \in \mathcal{K}$ (car \mathcal{K} est convexe)

Donc $(1-t)\lambda_1 + t\lambda_2 \in \Lambda$. Par conséquent Λ est une partie convexe de \mathbb{R} donc un intervalle.

g.f) $0 \in \mathcal{S}$ donc il existe $\varepsilon > 0$ $B(0, \varepsilon) \subset \mathcal{S}$, $n \geq 1$ donc $B(0, \varepsilon) \neq \{0\}$,
par conséquent il existe x_0 dans $B(0, \varepsilon)$, donc dans \mathcal{S} , non nul.

De plus \mathcal{S} est compact donc borné. Il existe M tel que $\forall y \in \mathcal{K} \|y\| \leq M$.

Soit λ dans Λ alors $\|-\lambda x_0\| \leq M$ donc $|\lambda| \|x_0\| \leq M$ et
 $|\lambda| = \lambda \leq \frac{M}{\|x_0\|}$ $\Lambda \subset [0, \frac{M}{\|x_0\|}]$ donc $\alpha(\mathcal{S}) \leq \frac{M}{\|x_0\|} < +\infty$.

$\forall n \in \mathbb{N} \exists \lambda_n \quad \|\lambda_n - \alpha(\mathcal{S})\| < \frac{1}{2^n}$, $\lim_{n \rightarrow +\infty} \lambda_n = \alpha(\mathcal{S})$.

$\forall x \in \mathcal{K} \forall n \quad -\lambda_n x \in \mathcal{S}$. Or $\lim_{n \rightarrow +\infty} -\lambda_n x = -\alpha(\mathcal{S})x$.

Or \mathcal{S} est compact donc fermé et par conséquent $-\alpha(\mathcal{S})x \in \mathcal{S}$.

$\forall x \in \mathcal{K} \quad -\alpha(\mathcal{S})x \in \mathcal{S}$, donc $\alpha(\mathcal{S}) \in \Lambda$ et $\alpha(\mathcal{S})$ est un maximum.

g.c) $\| \cdot \|$ est continue (car 1-lipschitzienne) et \mathcal{S} est compact
donc $\| \cdot \|$ atteint son maximum sur \mathcal{S} , disons en x_1 .

Alors $-\alpha(\mathcal{S})x_1 \in \mathcal{S}$ donc $\|-\alpha(\mathcal{S})x_1\| \leq \|x_1\|$.

D'autre part $x_1 \neq 0$ ($B(0, \varepsilon) \subset \mathcal{S}$, donc $\|x_1\| \geq \varepsilon$) et $\|x_1\| > 0$.

Finalement $|\alpha(\mathcal{S})| \leq 1$ soit $\alpha(\mathcal{S}) \leq 1$ (car $\alpha(\mathcal{S}) \geq 0$).

D'autre part $\forall \lambda > 0$ avec $\lambda < \frac{\varepsilon}{\|x_1\|} \quad \forall x \in \mathcal{S} \quad \|\lambda x\| < \varepsilon$ donc

$\forall \lambda < \frac{\varepsilon}{\|x_1\|} \quad \lambda \in \Lambda$ (car $B(0, \varepsilon) \subset \mathcal{S}$, donc $\|\lambda x\| < \varepsilon \Rightarrow \lambda x \in \mathcal{S}$)

Il en résulte $\alpha(\mathcal{S}) \geq \frac{\varepsilon}{\|x_1\|} > 0$.

g.e) Si $\alpha(\mathcal{S}) = 1$ alors $-\mathcal{S} \subset \mathcal{S}$, puis $-(-\mathcal{S}) \subset -\mathcal{S}$ soit $\mathcal{S} \subset -\mathcal{S}$
donc $-\mathcal{S} = \mathcal{S}$ et par conséquent \mathcal{S} est symétrique.

- Si \mathcal{S} est symétrique $-\mathcal{S} = \mathcal{S}$ donc $-\mathcal{S} \subset \mathcal{S}$ donc
 $\alpha(\mathcal{S}) \geq 1$ (car $1 \in \Lambda$) or $\alpha(\mathcal{S}) \leq 1$ donc $\alpha(\mathcal{S}) = 1$

(P.S. dans la rédaction qui précède symétrique veut dire
symétrique par rapport à 0.)

10a) Vol(βY) = |det($\beta v_1 - \beta v_0, \dots, \beta v_n - \beta v_0$)| = β^n Vol(Y)

(par multilinéarité du déterminant)

Vol($\beta - x$) = |det($v_1 - x - (v_0 - x), \dots, (v_n - x) - (v_0 - x)$)| = Vol(Y)

On en déduit Vol($\frac{\lambda a}{a+1} Y$) = $\lambda^n (\frac{a}{a+1})^n$ Vol(Y)

Par conséquent $\lim_{\lambda \rightarrow 1^-} \text{Vol}(\frac{\lambda a}{a+1} Y) = (\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y)$

Deux cas sont possibles.

- Si $(\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y)$ est entier alors $(\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y) > \lfloor (\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y) \rfloor$

car $\lfloor nL = n-1$.

- Si $(\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y)$ n'est pas entier alors $(\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y) > \lfloor (\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y) \rfloor$.

Dans les deux cas $\lim_{\lambda \rightarrow 1^-} \text{Vol}(\frac{\lambda a}{a+1} Y) > \lfloor (\frac{a}{a+1})^n \text{Vol}(Y) \rfloor = k$.

Il existe donc $\eta > 0$ tel que $\forall \lambda \in [1-\eta, 1[$ Vol($\frac{\lambda a}{a+1} Y$) $> k$.

~~10b) $\frac{a}{a+1} \in [0, 1[$ et λY est convexe et $0 \in \lambda Y$ donc.~~

~~$\frac{a}{a+1} (\lambda Y) = \{ \frac{a}{a+1} \cdot x + \frac{1}{a+1} \cdot 0, x \in \lambda Y \} \subset \lambda Y$~~

~~Donc $\frac{\lambda a}{a+1} Y \subset \lambda Y$. (Ne sert à rien)~~

10b) v_0, \dots, v_k sont $k+1$ points distincts dans $\frac{\lambda a}{a+1} Y$.

$\forall (i, j) \quad v_i \in \frac{\lambda a}{a+1} Y = \frac{a}{a+1} \lambda Y \quad -v_j \in \frac{\lambda}{a+1} (-a Y) \subset \frac{\lambda}{a+1} Y$

donc $v_i - v_j \in \frac{a}{a+1} \lambda Y + \frac{1}{a+1} \lambda Y$. Or λY est convexe.

donc $v_i - v_j \in \lambda Y \subset Y$ (question 7b)

10c) De nombreuses solutions ont été proposées à cette question. Par version initiale utilisait le fait que pour $i \neq j \{x, \langle a, v_i \rangle = \langle a, v_j \rangle\}$, où $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est le produit scalaire usuel sur \mathbb{R}^n , $\{x\}$ est un hyperplan et que \mathbb{R}^n ne peut être la réunion d'un nombre fini d'hyperplans. Il existe donc a dans \mathbb{R}^n tel que $\forall i \neq j \langle a, v_i \rangle \neq \langle a, v_j \rangle$. On vérifie immédiatement que i qui minimise $\langle a, v_i \rangle$ répond à la question.

D'autres ont utilisé un ordre lexicographique associé soit à la base canonique de \mathbb{R}^n , soit à $(v_i - v_0, \dots, v_r - v_0)$.

La méthode retenue ici est intéressante car elle s'adapte facilement pour montrer que la distance d'un point x de \mathbb{R}^n à un convexe fermé de \mathbb{R}^n est atteinte en un point unique.

Soit \mathcal{J} tel que $\|v_{\mathcal{J}}\| = \max \{ \|v_i\|, 0 \leq i \leq k \}$.

Montrons que pour tout couple (i, j) avec $i \neq j$ on a $v_i - v_j \neq \pm(v_p - v_q)$ (et $\neq 0$!).

+ $v_i - v_j = v_p - v_q \Rightarrow v_i = v_p$ impossible

+ $v_i - v_j = v_q - v_p$ donc $v_i + v_p = 2v_j$

Or dans tout espace préhilbertien : $\|x+y\|^2 + \|x-y\|^2 = 2(\|x\|^2 + \|y\|^2)$, c'est la troisième identité du parallélogramme.

Ici on obtient

$\|2v_j\|^2 + \|v_i - v_p\|^2 = 2(\|v_i\|^2 + \|v_p\|^2) \leq 4\|v_j\|^2$

donc $\|v_i - v_p\|^2 \leq 0$ soit $v_i = v_p$ impossible aussi.

On a donc $\text{card}(\mathcal{Y}_n, \mathbb{Z}^n) \geq 2k+1 = 2 \lfloor \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n \rfloor + 1$.

$\text{card}(\mathcal{Y}_n, \mathbb{Z}^n) \geq 2 \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n - 1$
 $\geq \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n + (\text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n - 1)$
 $\text{card}(\mathcal{Y}_n, \mathbb{Z}^n) \geq \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n \geq \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a(\mathcal{Y})}{2}\right)^n$

Sauf si $\text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n \leq 1$. Mais dans ce cas

$\text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{2}\right)^n \leq \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a}{a+1}\right)^n \leq 1$ et puis $0 \in \mathcal{Y}_n, \mathbb{Z}^n$

on a bien $\text{card}(\mathcal{Y}_n, \mathbb{Z}^n) \geq \text{Vol}(\mathcal{Y}) \left(\frac{a(\mathcal{Y})}{2}\right)^n$.